

This Page Is Inserted by IFW Operations
and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

**As rescanning documents *will not* correct images,
please do not report the images to the
Image Problem Mailbox.**

Arrangement and method for controlling an automatic shift device of a gear-change transmission of a motor vehiclePatent Number: US5545108

Publication date: 1996-08-13

Inventor(s): WAGNER GERHARD (DE); WUEST RAINER (DE)

Applicant(s): DAIMLER BENZ AG (DE)

Requested Patent: DE4420930

Application Number: US19950490896 19950616

Priority Number(s): DE19944420930 19940616

IPC Classification: F16H59/10; F16H61/18

EC Classification: F16H61/02E1M, F16H61/16, B60K31/04B2B

Equivalents: FR2721367, GB2290359, JP2864361B2, JP8004893, KR151513**Abstract**

In an arrangement and in a method for controlling an automatic shift device of a gear-change transmission, gear shifts which are initiated by the driver via the selector device and which would result in inadmissible engine speeds are prevented and it only becomes possible to permit them again via stored shift-line characteristic diagrams.

Data supplied from the esp@cenet database - I2

(19) BUNDESREPUBLIK
DEUTSCHLAND



DEUTSCHES
PATENTAMT

(12) Patentschrift
(10) DE 44 20 930 C2

(51) Int. Cl. 5:
F 16 H 59/10
F 16 H 61/18

Innerhalb von 3 Monaten nach Veröffentlichung der Erteilung kann Einspruch erhoben werden

(73) Patentinhaber:

Mercedes-Benz Aktiengesellschaft, 70327 Stuttgart,
DE

(72) Erfinder:

Wagner, Gerhard, Dr.-Ing., 71886 Remseck, DE;
Wüst, Rainer, Dipl.-Ing., 70327 Stuttgart, DE

(56) Für die Beurteilung der Patentfähigkeit
in Betracht gezogene Druckschriften:

DE 38 08 230 C2
DE 32 14 710 C3
DE 29 02 632 C2

DE 41 27 378 A1
DE 41 20 588 A1
DE-OS 15 05 556
EP 08 02 685 A1

Patent Abstracts of Japan, M-1356, 1993, No.31,
JP 4-254085 A;

Patent Abstracts of Japan, M-1020, 1990, No.410,
JP 2-159462 A;

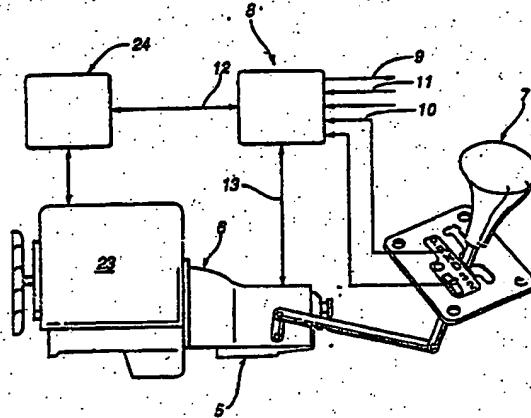
(54) Vorrichtung und Verfahren zum Steuern einer selbsttägigen Schaltvorrichtung eines Gangwechselgetriebes
eines Kraftfahrzeugs

(57) Vorrichtung zum Steuern einer selbsttägigen Schaltvorrichtung (5) eines Gangwechselgetriebes (6) eines Kraftfahrzeugs, mit einer durch ein Handwählorgan (7) mit der Schaltvorrichtung (5) verbundenen Wähleinrichtung und einer elektronischen Steureinheit (8), die ein Gangschaltignal (9) an die Schaltvorrichtung (5) in Abhängigkeit von jeweils einem gespeicherten Schaltlinienkennfeld (14) unter Verarbeitung von Eingangssignalen (10 bis 13), welche Werteigkeiten hinsichtlich der jeweiligen Position des Handwählorgans, der Getriebeabtriebsdrehzahl, der Motorlast und des aktuellen Ganges enthalten, abgibt.

- mit einer Einrichtung (15) zum Prüfen, ob die Position (WH) des Handwählorgans (7) die Hochschaltung in einen Gang begrenzt, der kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist,
- mit zwei Ausgängen (15-1) und (15-2)
- mit einer Einrichtung (16) zur Bildung eines Referenzsignals (RFS) entweder gleich der Position (WH) des Handwählorgans (7) oder gleich dem aktuellen Gang (g_{-akt}),
- mit einem Eingang
- mit einem Ausgang
- mit einem Steuereingang (18-1) zum Setzen des Referenzsignals (RFS) auf die Position (WH) des Handwählorgans (7),
- mit einem Steuereingang (18-2) zum Setzen des Referenzsignals (RFS) auf den Wert des aktuellen Ganges (g_{-akt}),
- mit einer Einrichtung (17) zum Prüfen, ob das Referenzsignal (RFS) einem Gang entspricht, der kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist,
- mit einem Eingang,
- mit zwei Ausgängen (17-1) und (17-2),
- mit einer Speicherstufe (18),
- mit wenigstens einem abgespeicherten Schaltlinienkennfeld (14),
- mit einem Eingang (18-1),
- mit einem Ausgang (18-2),
- mit einer Rechenstufe (19) zum Prüfen, ob die Motordreh-

zahl bei der aktuellen Fahrgeschwindigkeit nach einer Gangschaltung einen Wert > als ein Maximalwert erreichen würde,

- mit einem Eingang,
- mit zwei Ausgängen (19-1) und (19-2),
- mit einer Umschaltstufe (20),
- mit einem Eingang,
- mit zwei Ausgängen (20-1) und (20-2),
- mit einem ersten Schaltzustand, in welchem der erste Ausgang (20-1) auf den Eingang geschaltet ...



DE 44 20 930 C2

Beschreibung

Die Erfindung bezieht sich auf eine Vorrichtung und ein Verfahren zum Steuern einer selbsttätigen Schaltvorrichtung eines Gangwechselgetriebes eines Kraftfahrzeugs.

Aus der DE 32 14 710 C3 ist eine Vorrichtung zur Erzeugung eines elektrischen Ausgangssignales in einem Steuergerät eines Kraftfahrzeugs bekannt, das beim Rückschalten innerhalb der Vorwärtsgänge oder in den Rückwärtsgang eines Getriebes dann entsteht, wenn der Handschalthebel in Richtung auf den neuen Gang zu bewegt wird und die Fahrgeschwindigkeit in Vorwärt Fahrtrichtung noch zu hoch ist und wobei die Fahrgeschwindigkeit von einem elektronischen Geschwindigkeitsmesser erfaßt wird. Um einen genügend großen Schutz vor nicht zulässigen Rückschaltungen zu bieten und an verschiedene Rückschalteinrichtungen gut anpaßbar zu sein, sowie um, je nach Anforderung mit einem sehr geringen zusätzlichen Aufwand realisierbar sein zu können, ist bei der bekannten Vorrichtung vorgesehen, daß das Steuergerät eine Logikschaltstufe aufweist und ein Ausgangssignal am Ausgang der Logikschaltstufe zur Betätigung einer Warn- und/oder Sperrseinrichtung nur dann entsteht, wenn ein erstes, aus der Fahrgeschwindigkeit abgeleitetes Eingangssignal am ersten Eingang der Logikschaltstufe vor einem zweiten Eingangssignal, das aus der Schalthebelbetätigung abgeleitet am zweiten Eingang vorhanden ist. In der Druckschrift ist der Hinweis gegeben, daß der Einsatz dieser bekannten Vorrichtung im Zusammenhang mit einer Sperreinrichtung auch bei einem Automatgetriebe sinnvoll sei.

Aus der DE 41 20 566 A1 ist ein Verfahren zur Steuerung eines vorzugsweise elektro-hydraulisch betätigten selbsttätig schaltenden Getriebes eines insbesondere mit einer Brennkraftmaschine ausgerüsteten Kraftfahrzeugs bekannt, wobei die Brennkraftmaschine mittels eines Leistungssteuerorganes, vorzugsweise eines Fahrpedals oder einer Drosselklappe beeinflußbar ist und Gangstufen des Getriebes über Schaltkennfelder wenigstens abhängig von der Drosselklappenstellung, der Fahrgeschwindigkeit und von der Motordrehzahl selbsttätig geschaltet und Hochschaltungen (Verkleinerung der Übersetzung) verhindert werden, solange der Zustand einer Hochschaltverhinderung aktiv ist, wobei der Zustand der Hochschaltverhinderung in den aktiven Zustand übergeht, wenn eine zeitliche Änderung der Drosselklappenstellung einen negativen Grenzwert unterschreitet und Schubbetrieb erkannt wird, und wobei der Zustand der Hochschaltverhinderung nach Ablauf eines ersten Zeitraumes in den inaktiven Zustand übergeht, wenn Zugbetrieb erkannt wird. Um das Schaltverhalten vor Kurven und beim Bremsen zu verbessern, ist bei dem bekannten Verfahren vorgesehen, daß für den Fall, daß während des Ablaufes des ersten Zeitraumes erneut Schubbetrieb erkannt wird, die Hochschaltverhinderung auf dem aktiven Zustand verharrt, bis wiederum Zugbetrieb erkannt wird und ein zweiter Zeitraum verstrichen ist. Bei diesem bekannten Verfahren ist auch vorgesehen, daß — vorzugsweise aus der aktiven Hochschaltverhinderung heraus — beim Bremsen stufenweise Rückschaltungen ermöglicht werden. Die stufenweise Rückschaltung erfolgt jedoch nur dann, wenn sowohl

- eine Betriebsbremse des Kraftfahrzeugs betätigt ist, oder alternativ dazu der ergänzend die zeitli-

che Änderung der Fahrgeschwindigkeit kleiner als ein erster negativer Längbeschleunigungs-Grenzwert ist als auch

- die mittels des Querbeschleunigungssensrs erfaßte Querbeschleunigung unterhalb ihrer ersten Querbeschleunigungs-Grenzlinie liegt, als auch
- die zeitliche Änderung der Fahrgeschwindigkeit größer als ein zweiter negativer Längbeschleunigungs-Grenzwert ist, als auch
- die Fahrgeschwindigkeit kleiner als ein Fahrgeschwindigkeits-Grenzwert ist.

Die Rückschaltung erfolgt um jeweils eine Gangstufe, wobei zwischen zwei Schaltungen wenigstens ein vierter Zeitraum liege. Die stufenweise Rückschaltung werde bis zu derjenigen Gangstufe durchgeführt, die beim augenblicklichen Betriebspunkt des Kraftfahrzeugs im augenblicklich eingestellten Schaltkennfeld zugelässig ist.

Aus der DE 36 06 230 C2 ist eine elektrische Steuereinrichtung für ein automatisches Getriebe für Fahrzeuge mit Verbrennungsmotor bekannt, die (mindestens) auf ein den Betriebszustand des Verbrennungsmotors anzeigenndes Signal anspricht, wobei eine manuelle Umschaltung zwischen verschiedenen Schaltmodi möglich ist und die automatische Gangschaltung manuell eingeschränkt werden kann.

Um eine elektrische Steuereinrichtung für ein automatisches Getriebe für Fahrzeuge mit Verbrennungsmotor der angegebenen Gattung zu schaffen, welche eine Schaltstellung halten kann, ohne die Bequemlichkeit bei der Bedienung zu verschlechtern, ist bei dieser bekannten Steuereinrichtung die Anordnung so getroffen, daß eine Vorrichtung zum Feststellen der tatsächlichen Schaltposition des Getriebes vorgesehen ist und der Fahrstufenwählschalter angrenzend an die übliche Direktantriebsposition auf der von der Neutralposition abgewandten Seite eine besondere Position aufweist, wobei der Fahrstufenwählschalter in dieser Position ein Signal abgibt, das zusammen mit dem Schaltpositionssignal des Getriebes bewirkt, daß die Steuereinrichtung in keinen höheren als den zum Zeitpunkt des Einlegens der besonderen Position eingeschalteten Gang umschalten kann.

Aus der DE 29 02 632 C2 ist eine elektronische Steuerungseinrichtung für ein mehrgängiges automatisches Kraftfahrzeuggetriebe bekannt, der von mehreren Sensoren mindestens die folgenden Betriebsparameter des Fahrzeugs als Eingangssignale zugeführt werden,

- der gerade eingelegte Getriebegang,
- der über das Fahrpedal eingestellte Drosselklappenwinkel,
- die Motordrehzahl und
- die Fahrgeschwindigkeit,

wobei die elektronische Steuerungseinrichtung diese Eingangssignale logisch verarbeitet und mit Hilfe von gespeicherten Schaltkennlinien Ausgangssignale zur Ansteuerung von Betätigungsseinrichtungen für die Getriebegänge erzeugt.

Um die elektronische Steuerungseinrichtung weiterzubilden, daß die einem bestimmten Programm folgenden Schaltpunkte in Abhängigkeit von vorbestimmten Eingangssignalen variiert werden, ist bei der bekannten Steuerungseinrichtung vorgesehen, daß als weiterer Betriebsparameter die Schaltrichtung des letzten Getriebeschaltvorganges erfaßt wird und in Abhängigkeit davon die Schaltzeitpunkte entsprechend verändert werden.

gigkeit von dieser Schaltrichtung die gespeicherten Schaltkennlinien modifiziert werden, wodurch die jeweils bestimmte Motordrehzahl, bei der ein Aufwärts- oder Abwärtsschaltvorgang ausgelöst wird, auf einen höheren oder niedrigeren Wert verschoben wird.

Aus der DE 41 27 378 A1 ist ein Verfahren zur Steuerung eines automatischen Getriebes bekannt, insbesondere eines mit einer Brennkraftmaschine ausgerüsteten Kraftfahrzeugs mit oder ohne Antiblockiersystem, wobei die Leistung der Brennkraftmaschine über vorzugsweise ein Fahrpedal bzw. eine Drosselklappe beeinflussbar ist und Gangstufen des automatischen Getriebes abhängig von einem Wahlhebschalter manuell und/oder von der Stellung der Drosselklappe und der Motordrehzahl automatisch geschaltet werden mit einem Schaltmodus (Low-Lock-Out) zur Verhinderung des manuellen Rückschaltens in einen niedrigeren Gang, wenn die Fahrzeuggeschwindigkeit noch über einem ersten Referenzwert (Ref1) liegt.

Um das manuelle Rückschalten in eine niedrigere Gangstufe so zu beeinflussen, daß die Fahrstabilität nicht verschlechtert wird, ist bei diesem Verfahren vorgesehen, daß beim manuellen Vorwählen eines niedrigeren Ganges und Unterschreiten des ersten Referenzwertes der Fahrzeuggeschwindigkeit das Rückschalten dennoch nicht erfolgt, wenn das Fahrzeug beim Abbremsen eine Fahrzeugbeschleunigung a hat, die kleiner als ein zweiter Referenzwert ist und gleichzeitig die Drosselklappenöffnung kleiner als ein dritter Referenzwert ist.

Aus der DE-OS 15 05 556 ist eine Steuereinrichtung für Stufengetriebe, insbesondere für Getriebe von Kraftfahrzeugen, mit einem für das Hinaufschalten bestimmten ersten Transistorschalter und einem für das Herunterschalten bestimmten zweiten Transistorschalter bekannt.

Bei dieser Steuereinrichtung wird es als nachteilig angesehen, wenn ein Eingreifen von Hand in die Schaltung nicht möglich ist, was schon aus Sicherheitsgründen sehr erwünscht wäre. Gerade bei Kraftfahrzeugen kann nämlich die Automatik nicht in allen auftretenden Fahrzuständen den Gangwechsel so vornehmen, wie das ein guter Fahrer tun würde. Beim Paßfahren kann beim Gaswegnehmen vor den Kehren ein unnötiges Aufwärtsschalten unterbunden werden; bei starkem Gefälle kann die volle Bremswirkung des Motors ausgenutzt werden. Dagegen sind bei einem solchen automatischen Getriebe die Eingriffsmöglichkeiten bei schlechten Straßenverhältnissen nicht ausreichend. Hier kann nämlich insbesondere ein Gangwechsel abwärts unangenehme Folgen haben; bei den üblichen Systemen kann er aber nicht verhindert werden. Außerdem kann es erwünscht sein, den ersten Gang ganz zu vermeiden, um das auf die Antriebsachse wirkende Drehmoment zu verringern und z.B. auf diese Weise ein Durchdrehen der Räder zu verhindern.

Um diese Nachteile zu vermeiden, ist bei der bekannten Steuereinrichtung vorgesehen, daß mindestens ein Transistorschalter als spannungsgesteuerter Transistorschalter ausgebildet ist, dessen Eingang an eine von der Schaltstellung des Getriebes und der Stellung eines Wahlhebels abhängige erste Gleichspannungsquelle angeschlossen ist.

Aus der EP 0 602 685 A1 ist eine elektronische Steuervorrichtung für ein automatisiertes Schaltgetriebe bekannt, das bei jedem Schaltvorgang von dem Antriebsmotor durch eine Hauptkupplung getrennt wird. Ein Handschalthebel, der ohne jegliche mechanische Ver-

bindung zum Schaltgetriebe ist, kann mittels Sensoren seine möglichenstellungen "U" für Heraufschalten oder "D" für Herabschalten durch entsprechende Signal der Steuervorrichtung mitteilen, welche in der Stellung "D" anhand des aktuellen Ganges und der momentanen Fahrgeschwindigkeit überprüft, ob ein Herabschalten zu einer unzulässigen Motordrehzahl führt; ist dies der Fall, wird die Schaltung nicht ausgeführt.

Bei automatischen Fahrzeugengetrieben ist es weiterhin bekannt (JP 4-254065(A) Abstract), eine angeforderte Schaltung in einen bestimmten Gang zu sperren, wenn eine Schaltverhinderungsbedingung für diesen Gang auftritt. Auch nach Wegfall der Schaltverhinderungsbedingung bleibt die Schaltung gesperrt, es sei denn, die Schaltung wird erneut angefordert.

Schließlich betrifft die JP 2-159462(A) Abstract wiederum eine elektronische Steuervorrichtung für ein automatisiertes Schaltgetriebe, das bei jedem Schaltvorgang durch eine Hauptkupplung von dem Antriebsmotor getrennt ist. Ein Handschalthebel ist mit dem Schaltgetriebe ausschließlich durch die elektronische Steuervorrichtung verbunden, welche bei Ausübung eines Schaltbefehles durch den Fahrer einen diesbezüglichen Schaltpunkt für die nachfolgende Schaltung auswählt. Zu diesem Zweck werden der geschaltete Gang, die Drosselklappenöffnung und die Fahrgeschwindigkeit, welche jeweils bei Auftreten des betreffenden Schaltbefehlsignales vorliegen, gespeichert sowie jeweils eine Drosselklappenöffnung und eine Motordrehzahl für einen Schaltpunkt in Folge zur Verfügung stellt, wobei jeder Drosselklappenöffnung ein Durchschnittswert der Motordrehzahl zugeordnet wird. Zum Zeitpunkt einer nachfolgenden Schaltung wird ein am nächsten liegender Wert aus einer Mehrzahl von im voraus gespeicherten Schaltdaten ausgewählt, um einen nahe am Schaltwunsch des Fahrers liegenden Schaltpunkt auszuwählen.

Fahrzeuge mit automatischen Getrieben haben in der Regel einen Wahlhebel mit Kulissenschaltung. Neben den vier Hauptfahristufen P, R, N und D weisen die Schaltkulissen üblicherweise weitere Gangstufen auf, die ein Sperren von hängen ermöglichen. Damit können vom Fahrer Rückschaltungen eingeleitet und das Hochschalten verhindert werden. Durch die manuelle Eingriffsmöglichkeit besteht jedoch auch die Gefahr der Fehlbedienung. Durch Rückschaltungen im oberen Motor-Drehzahlbereich können Überdrehzahlen auftreten. Dies hat eine Schädigung des Motors zur Folge.

Fehlbedienungen können verhindert werden, indem in unzulässigen Geschwindigkeits- bzw. Drehzahlbereichen der Wahlhebel gegen Zurückschalten mechanisch/hydraulisch gesperrt wird. Dies ist eine aufwendige und toleranzempfindliche Lösung. Bei elektronisch gesteuerten Getrieben könnte die manuelle Wahlhebelrückschaltung zugelassen, die Rückschaltung im unzulässigen Drehzahlbereich jedoch nicht ausgeführt werden. Die Rückschaltung findet dann erst statt, wenn die Drehzahl unter die maximale Rückschaltzahl oder -geschwindigkeit sinkt, bei der kein Motorüberdrehen mehr auftritt. Der Nachteil dieser Lösung würde darin liegen, daß das Schaltverhalten des Getriebes für den Fahrer nicht oder nur schlecht nachvollziehbar ist. Bei Auslösung der Schaltung schaltet das Getriebe nicht. Bei abfallender Geschwindigkeit schaltet das Getriebe zu einem späteren Zeitpunkt völlig unmotiviert an seiner höchsten Drehzahlgrenze sehr abrupt zurück. Da durch die Rückschaltung das Abtriebsmoment und damit die Radkraft um den Gangsprung des Stufengetriebe-

bes erhöht wird, kann das in kritischen Fahrsituationen, wie z. B. bei Kurvenfahrt oder bei rutschigem Fahr-
bahnbelag, zu gefährlichen Fahrzuständen führen.

Aufgabe der Erfindung ist es, für elektronisch gesteuerte Automatikgetriebe eine Vorrichtung und in Ver-
fahren zu beschreiben, die die Funktion der Rück-
schaltsperrre mit einfachen Mitteln ermöglichen und
gleichzeitig die genannten Nachteile ausschließen.

Die erläuterte Aufgabe ist sowohl durch eine Vorrich-
tung mit den Merkmalen von Patentanspruch 1 als auch
durch ein Verfahren mit den Merkmalen von Patentan-
spruch 3 gelöst.

Gemäß der Erfindung sind ein Motor, ein Gangwech-
selgetriebe mit elektronischer Steuerung und ein Wähle-
hebel dessen einzelne Schaltstellungen elektrisch sen-
siert werden, verwendet. Gegebenenfalls kann die Sen-
sierung der Schaltstellungen auch im Getriebe an einer
Rastenplatte erfolgen. Die elektronische Getriebe-
steuerung hat Eingänge für das Wählhebelsignal, die
Motordrehzahl und die Getriebeabtriebsdrehzahl und/
oder die Fahrgeschwindigkeit. In der elektronischen
Getriebesteuerung ist ein Schaltprogramm vorgesehen,
das aufgrund der Betriebsbedingungen ein Schaltlinien-
kennfeld auswertet und dadurch abhängig von verschie-
denen Parametern automatische Hoch- und Rückschal-
tungen durchführt. Durch das Wählhebelsignal können
Hochschaltungen unterdrückt und Rückschaltungen
eingeleitet werden.

Bei dem Verfahren nach der Erfindung wird nach
Unterschreiten der zulässigen maximalen Grenzdreh-
zahl bzw. -geschwindigkeit nicht zurückgeschaltet, son-
dern die Auswertung des Schaltlinienkennfeldes initiiert.
Dadurch erfolgt keine unmotivierte Rückschaltung,
sondern das Getriebe schaltet abhängig von den Fahr-
bedingungen gemäß den vorgegebenen Schaltpunkten
zurück. Damit ist nach einer unzulässigen Wählhebel-
rückschaltung ausgeschlossen, daß das Fahrzeug in kri-
tischen Fahrsituationen in gefährliche Zustände gelan-
gen kann.

Die wesentlichen Vorteile der Erfindung ergeben sich
somit wie folgt:

Der Fahrer möchte über den Wählhebel eine Rück-
schaltung im Getriebe auslösen. Ist die Geschwindigkeit
des Fahrzeugs höher als die maximal zulässige des ein-
zulegenden Ganges, würde diese Rückschaltung zu un-
zulässig hohen Motordrehzahlen und damit zu einer
Schädigung von Motor und/oder Getriebe führen. Ge-
mäß der Erfindung wird deshalb diese Schaltung ge-
sperrt. In diesem Zustand stimmt die Zuordnung zwi-
schen der Wählhebelposition und der eingelegten
Gangstufe nicht mehr überein. Der Wählhebel zeigt ei-
ne niedrigere als die im Getriebe eingelegte Gangstufe
an. Durch das Verfahren gemäß der Erfindung ist dafür
gesorgt, daß die Zuordnung zwischen Wählhebel und
Getriebe so wiederhergestellt wird, daß das Fahrzeug in
keine kritische Fahrsituation kommt. Dazu darf erfin-
dungsgemäß erst an der Rückschaltlinie zurückgeschal-
tet werden, mit der man in den durch den Wählhebel
gewählten Gang gelangt, da der Zeitpunkt, ab dem die
Rückschaltung wieder zugelassen werden kann und der
Zeitpunkt der Betätigung des Wählhebels deutlich aus-
einander liegen können.

Dieses Verfahren unterscheidet sich vom Stand der
Technik, da im bekannten Falle zwar ein Wählhebel-
schaltung wie oben beschrieben ebenfalls verhindert,
die Rückschaltung in den gesperrten Gang dann aber
bereits wieder zugelassen wird, wenn die Geschwindig-
keit eine Grenze unterschreitet, an der der Motor seine

maximal zulässige Drehzahl erreicht. Dieses kann zu
gefährlichen Fahrsituationen führen, in denen der Fahr-
er die Kontrolle über sein Fahrzeug verliert.

Bei dem eingangs erläuterten bekannten Verfahren
der DE 41 20 566 A1 werden Rückschaltungen ausge-
setzt, wenn eine schnelle Fahrpedalrücknahme und zu-
sätzlich Kriterien wie z. B. Querbeschleunigung erkannt
werden. Dabei handelt es sich um Rückschaltungen, die
ohne diese Kriterien entsprechend dem eingestellten
Schaltkennfeld zugelassen wären. Sie werden ausge-
setzt, um die Fahrstabilität des Fahrzeugs zu erhalten.
Eine Wiederzulassung der Rückschaltungen erfolgt,
wenn folgende Kriterien erfüllt sind:

Wenn die Bremse betätigt ist oder negative Beschleuni-
gung erkannt wird, wenn die Querbeschleunigung unter
ein entsprechendes Maß sinkt, wenn die Fahrzeugges-
chwindigkeit kleiner als ein entsprechendes Maß und
positive Beschleunigung erkannt wird.

Eine Rückschaltung wird jeweils um nur eine Gang-
stufe zugelassen. Sind nach Schaltkennfeld Rückschal-
tungen um mehr als eine Gangstufe erlaubt, wird ein
Zeitzähler gestartet. Erst nach Ablauf des Zeitzählers
kann eine weitere Rückschaltung eingeleitet werden.

Im Gegensatz dazu wird gemäß der vorliegenden Er-
findung eine Wählhebelrückschaltung verhindert, die zu
unzulässig hohen Motordrehzahlen führt. In diesem Be-
reich sind Schaltungen über das Schaltkennfeld nicht
zulässig. Die Wiederzulassung ist nur vom Schaltkenn-
feld abhängig, nicht von zusätzlichen anderen Kriterien,
wie Querbeschleunigung, Bremsbetätigung oder ähnli-
chem. Sind nach Schaltkennfeld Rückschaltungen über
einen oder mehrere Gänge zulässig, so werden diese
sofort und ohne den Einsatz entsprechender Zeitzähler
durchgeführt. Das Kriterium Zeit muß bei der Erfin-
dung in keiner Weise mitverarbeitet werden, es würde
die Wiederzulassung der Rückschaltung für den Fahrer
nicht nachvollziehbar machen.

Die Erfindung unterscheidet sich mithin sowohl in
bezug auf das auslösende Kriterium, die verarbeiteten
Signale für die Wiederzulassung der Rückschaltung wie
auch in bezug auf den Schaltungsablauf der wieder zu-
gelassenen Rückschaltungen vom Stand der Technik.

Die Gegenstände der Patentansprüche 2 und 4 sind
darauf abgestellt, anstelle schrittweiser Rückschaltun-
gen eine Rückschaltung um mehr als einen Gang zu
prüfen und gegebenenfalls zuzulassen, wenn die Posi-
tion des Handwählhebels eine solche Rückschaltung ge-
genüber dem aktuellen Gang an sich fordert.

Einzelheiten der Erfindung ergeben sich aus der nach-
folgenden Beschreibung von zwei in der Zeichnung
schematisch dargestellten Ausführungsformen. In der
Zeichnung bedeuten

Fig. 1 eine schematische Zusammenschau der für die
Erfindung wesentlichen Komponenten eines Kraftfahr-
zeugs,

Fig. 2 eine schematische Andeutung eines Schaltpro-
gramms der elektronischen Getriebesteuerung von
Fig. 1 nach Art eines Blockschaltbildes,

Fig. 3 eine in der elektronischen Getriebesteuerung
von Fig. 1 integrierte Anordnung nach der Erfindung in
Form eines Blockschaltbildes, und

Fig. 4 eine Variante der Anordnung von Fig. 3.

Ein Kraftfahrzeug wird von einem Motor 23 angetrie-
ben, welcher in der üblichen Weise von einer elektroni-
schen Motorsteuereinheit 24 in seiner Leistung gesteu-
ert wird. Dem Motor 23 ist im Kraftfluß ein vierstufiges
Gangwechselgetriebe 6 nachgeordnet, das in der übli-
chen Weise durch eine elektro-hydraulische Schaltvor-

richtung 5 selbsttätig geschaltet wird, in welche in der üblichen Weise durch einen vom Fahrer betätigbarer Handwählhebel 7 einer Wählleinrichtung eingegriffen werden kann. Der Handwählhebel 7 ist unter Vermittlung einer Wählkulisse in die üblichen Stellungen P-R-N-D-3-2 betätigbar, von denen in bekannter Weise die Stellung "3" zum Sperren des vierten Vorwärtsganges und die Stellung "2" zum Sperrn des dritten und des vierten Vorwärtsganges verwendet und auf diese Weise Rückschaltungen von Hand ermöglicht sind. Die Schaltvorrichtung 5 wird von einer elektronischen Getriebe-Steuereinheit 8 gesteuert, welche Eingangssignale 10 bis 13 als Informationen mindestens über die Stellung des Handwählhebels 7, die momentane Getriebeabtriebsdrehzahl und/oder die Fahrgeschwindigkeit, die Motorlast und/oder die Leistungsanforderung durch den Fahrer sowie über den eingelegten aktuellen Gang zur Auswertung von gespeicherten Schaltlinienkennfeldern 14 verarbeitet und in Abhängigkeit von diesen Schaltprogrammen ein jeweiliges Ausgangssignal 9 für den zu schaltenden neuen Gang auslöst.

Die Steuereinheit 8 umfaßt u. a. eine Anordnung nach Fig. 3 mit einer Einrichtung 15 zum Prüfen, ob die Stellung WH des Handwählhebels 7 im Vorwärtsfahrbereich einem Gang entspricht, welcher kleiner als der aktuelle Gang g_{-akt} ist, mit einer Einrichtung 16 zur Bildung eines Referenzsignals RFS entweder gleich der Stellung WH des Handwählhebels 7 oder gleich dem aktuellen Gang g_{-akt} , mit einer Einrichtung 17 zum Prüfen, ob das Referenzsignal RFS kleiner als der aktuelle Gang g_{-akt} ist, mit einer Umschaltstufe 20, welche zwischen einem ersten Schaltzustand, in welchem ihr Eingang mit dem einen (20-1) ihrer beiden Ausgänge 20-1 und 20-2 verbunden ist, und einem zweiten Schaltzustand, in welchem ihr Eingang mit ihrem anderen Ausgang 20-2 verbunden ist, umschaltbar ist, mit einer Schaltlinienkennfelder 14 enthaltenden Speicherstufe 18, mit einer Rechenstufe 19 zum Berechnen und Prüfen, ob die dem zu schaltenden neuen Gang zugehörige Motordrehzahl größer als ein zulässiger Maximalwert ist, und mit wenigstens einer Schaltstufe 21 zur Auslösung des Ausgangssignales 9 für den zu schaltenden neuen Gang.

Diese Anordnung ist noch so vernetzt, daß ein Ausgang 15-1 der Einrichtung 15 sowohl mit einem Steuereingang 16-1 der Einrichtung 16 als auch mit einem Steuereingang 20-3 der Umschaltstufe 20 wie auch noch mit einem Eingang 18-1 der Speicherstufe 18 verbunden ist. Während ein erster Ausgang 19-1 der Rechenstufe 19 mit der Schaltstufe 21 verbunden ist, ist ein zweiter Ausgang 19-2 der Rechenstufe 19 sowohl mit einem Steuereingang 16-2 der Einrichtung 16 als auch mit einem zweiten Steuereingang 20-4 der Umschaltstufe 20 verbunden. Ein zweiter Ausgang 15-2 der Einrichtung 15 ist vorzugsweise über die Einrichtung 16 mit einem Eingang der Einrichtung 17 verbunden, welche ihrerseits über einen ersten Ausgang 17-1 mit dem Eingang der Umschaltstufe 20 und über einen zweiten Ausgang 17-2 mit der Schaltstufe 21 verbunden ist. Die Umschaltstufe 20 ist durch ihren einen Ausgang 20-1 mit einem Eingang der Rechenstufe 19 und durch ihren anderen Ausgang 20-2 mit dem Eingang 18-1 der Speicherstufe 18 verbunden, welche über ihren Ausgang 18-2 ebenfalls mit der Schaltstufe 21 verbunden ist.

Die Arbeitsweise der Anordnung von Fig. 3 ergibt sich wie folgt:

In einem ersten Verfahrensschritt wird anhand der Einrichtung 15 überprüft, ob der der Wahlhebelstellung

WH im Vorwärtsfahrbereich zugehörige Gang, aus welchem Hochschaltungen heraus gesperrt sind, kleiner als der aktuelle Gang g_{-akt} ist.

In einem sich an den ersten Verfahrensschritt — wenngleich der Position WH des Wählhebels 7 zugehörige Gang nicht kleiner als der aktuelle Gang g_{-akt} ist — anschließenden zweiten Verfahrensschritt werden über ein Signal am Ausgang 15-1 der Einrichtung 15 sowohl das Referenzsignal RFS in der Einrichtung 16 über deren Steuereingang 16-1 auf einen der Position WH des Handwählhebels 7 entsprechenden Wert gesetzt, die Umschaltstufe 20 in ihren ersten Schaltzustand, in welchem ihr Eingang über den entsprechenden Ausgang 20-1 mit der Rechenstufe 19 verbunden ist, umgeschaltet sowie die Speicherstufe 18 aktiviert.

In einem sich ggfs. d. h. bei einer diesbezüglichen Verlagerung des Betriebspunktes des Fahrzeugs im Schaltlinienkennfeld, an den zweiten Verfahrensschritt anschließenden dritten Verfahrensschritt gibt die Speicherstufe 18 an ihrem Ausgang 18-2 ein Ausgangssignal g_{-sl} für den gemäß Kennfeld zu schaltenden neuen Gang aus, mit welchem die Schaltstufe 21 beaufschlagt wird.

In einem sich an den ersten Verfahrensschritt — wenn der der Position WH des Handwählhebels 7 zugehörige Gang, von welchem aus Hochschaltungen verhindert sind, kleiner als der aktuelle Gang g_{-akt} ist — alternativ zum zweiten Verfahrensschritt anschließenden alternativen zweiten Verfahrensschritt wird mittels der Einrichtung 17 überprüft, ob der dem Referenzsignal RFS entsprechende Gang kleiner als der aktuelle Gang G_{-akt} ist.

In einem sich an den alternativen zweiten Verfahrensschritt — wenn der dem Referenzsignal RFS entsprechende Gang kleiner als der aktuelle Gang g_{-akt} ist — anschließenden vierten Verfahrensschritt wird die Schaltstufe 21 über ein an dem Ausgang 17-2 der Einrichtung 17 auftretendes Signal beaufschlagt, so daß die Schaltstufe 21 ein Schaltsignal 9 zum Schalten des neuen Ganges auslöst.

In einem sich an den alternativen zweiten Verfahrensschritt — wenn der dem Referenzsignal RFS entsprechende Gang nicht kleiner ist als der aktuelle Gang — alternativ zum vierten Verfahrensschritt anschließenden fünften Verfahrensschritt wird der andere Ausgang 17-1 der Einrichtung 17 über die Umschaltstufe 20, wenn diese sich in ihrem ersten Schaltzustand befindet, mit dem Eingang der Rechenstufe 19 verbunden.

In einem sich an den fünften Verfahrensschritt anschließenden sechsten Verfahrensschritt wird in der Rechenstufe 19 überprüft, ob die Motordrehzahl n_{-Mot} in dem zu schaltenden neuen Gang größer als ein Maximalwert n_{-max} wäre.

In einem sich an den sechsten Verfahrensschritt — wenn die Motordrehzahl n_{-Mot} nicht größer als der Maximalwert n_{-max} wäre — anschließenden siebten Verfahrensschritt wird die Schaltstufe 21 über ein Ausgangssignal an dem einen Ausgang 19-1 der Rechenstufe 19 beaufschlagt, so daß ein Schaltsignal 9 zum Schalten des neuen Ganges ausgelöst wird.

In einem sich an den sechsten Verfahrensschritt — wenn die Motordrehzahl n_{-Mot} des neuen Ganges größer als der Maximalwert n_{-max} wäre — alternativ zum siebten Verfahrensschritt anschließenden achten Verfahrensschritt werden über ein Signal am anderen Ausgang 19-2 der Rechenstufe 19 sowohl die Umschaltstufe 20 in ihren zweiten Schaltzustand, in welchem ihr Eingang mit ihrem mit der Speicherstufe 18 verbundenen

Ausgang 20-2 verbunden ist, umgeschaltet als auch in der Einrichtung 16 das Referenzsignal RFS auf den dem aktuellen Gang g_{-akt} entsprechenden Wert gesetzt.

In einem sich an den alternativen zweiten Verfahrensschritt — wenn der dem Referenzsignal RFS entsprechend Gang nicht kleiner als der aktuell Gang g_{-akt} ist und die Schaltstufe 20 in ihren zweiten Schaltzustand, in welchem ihr Eingang mit ihrem mit der Speicherstufe 18 verbundenen Ausgang 20-2 verbunden ist, umgeschaltet ist — alternativ zum fünften Verfahrensschritt anschließenden alternativen fünften Verfahrensschritt wird die Speicherstufe 18 durch ein Signal am Ausgang 17-1 der Einrichtung 17 aktiviert.

In einem ggfs. d. h. wenn sich der Betriebspunkt des Fahrzeugs im Schaltlinienkennfeld 14 entsprechend verlagert, sich an den alternativen fünften Verfahrensschritt anschließenden neunten Verfahrensschritt gibt die Speicherstufe 18 an ihrem Ausgang 18-2 ein kennfeldabhängiges Ausgangssignal g_{-SL} aus, welches durch Beaufschlagung der Schaltstufe 21 ein Schaltsignal 9 zum Schalten des neuen Ganges auslöst.

Unter Bezugnahme auf Fig. 4 unterscheidet sich diese Variante der Anordnung nach der Erfindung von der Anordnung nach Fig. 3 lediglich dadurch, daß der Ausgang 19-1 der Rechenstufe 19 mit der Schaltstufe 21 nicht direkt, sondern über eine Einrichtung 22 verbunden ist, in welcher überprüft wird, ob der der Position WH des Handwählhebels 7 im Vorwärtsfahrbereich entsprechende Gang gleich dem zu schaltenden neuen Gang $g_{-akt}-n$ ist. Die Einrichtung 22 ist über ihren Eingang mit dem Ausgang 19-1 der Rechenstufe 19 und über ihren einen Ausgang 22-1 mit der Schaltstufe 21 sowie über ihren anderen Ausgang 22-2 mit dem Eingang der Rechenstufe 19 verbunden.

Im übrigen ist die Variante nach Fig. 4 mit der Anordnung von Fig. 3 identisch.

Die Arbeitsweise der Variante nach Fig. 4 ergibt sich wie folgt:

Anstelle des siebten Verfahrensschrittes bei der Arbeitsweise der Anordnung von Fig. 3 tritt — wenn die Motordrehzahl n_{-Mot} des um eine Gangstufe gegenüber dem aktuellen Gang verringerten neuen Ganges den Maximalwert n_{-max} übersteigen würde — ein zehnter Verfahrensschritt, in welchem mittels der Einrichtung 22 überprüft wird, ob der der Position WH entsprechende Gang gleich dem zu schaltenden neuen Gang ist.

In einem sich an den zehnten Verfahrensschritt — wenn der der Position des Handwählhebels 7 entsprechende Gang WH gleich dem zu schaltenden neuen Gang ist — anschließenden elften Verfahrensschritt wird die Schaltstufe 21 durch ein Signal am Ausgang 22-1 der Einrichtung 22 zur Auslösung eines Gangschaltsignals 9 beaufschlagt.

In einem sich an den zehnten Verfahrensschritt — wenn der der Position des Handwählhebels 7 entsprechende Gang nicht gleich dem zu schaltenden neuen Gang $g_{-akt}-n$ ist — alternativ zum elften Verfahrensschritt anschließenden zwölften Verfahrensschritt wird die Rechenstufe 19 über ein Signal am anderen Ausgang 22-2 der Einrichtung 22 veranlaßt, die Motordrehzahl n_{-mot} des nächstniedrigeren Ganges zu berechnen und darauf zu überprüfen, ob der Maximalwert n_{-max} überschritten würde oder nicht.

An den zwölften Verfahrensschritt schließt sich dann entweder der beschriebene achte Verfahrensschritt der Arbeitsweise der Anordnung von Fig. 3 oder der beschriebene zehnte Verfahrensschritt so oft an, bis der zu schaltende Gang gleich dem der Position des

Handwählhebels 7 entsprechenden Gang ist.

Im Folgenden sei ein Getriebezustand angenommen, bei welchem sich der Handwählhebel 7 des fünf V r-wärtsgänge aufweisenden Gangwechselgetriebes 6 in der Position WH = "4" befindet und der dritte Gang der stationäre aktuelle Gang g_{-akt} sei.

Die erste Überprüfung mittels der Einrichtung 15 ergibt mithin, daß der der Position des Handwählhebels 7 entsprechende Gang "4" größer als der aktuelle Gang (= 3) ist. Dadurch wird die Speicherstufe 18 aktiviert; das Referenzsignal RFS in der Einrichtung 16 auf den Wert "4" gesetzt und die Umschaltstufe 20 in ihren ersten Schaltzustand geschaltet, in welchem ihr Eingang mit der Rechenstufe 19 verbunden ist. Die Auswertung des Schaltlinienkennfeldes 14 mittels der Speicherstufe 18 ergäbe im angenommenen Falle ein Ausgangssignal g_{-SL} zum Schalten des zweiten Ganges, welches die Schaltstufe 21 beaufschlagt, so daß letztere ein diesbezügliches Gangschaltignal 9 ausgibt.

Für einen unmittelbar nachfolgenden Getriebezustand ergibt sich somit der zweite Gang als aktueller Gang, wobei für diesen Getriebezustand nunmehr angenommen wird, daß sich der Handwählhebel 7 in der dem ersten Gang entsprechenden Position "1" befände.

Eine erste Überprüfung mittels der Einrichtung 15 ergibt, daß der der Position des Handwählhebels 7 entsprechende Gang "1" kleiner als der aktuelle Gang (= 2) ist.

In einer nachfolgenden Abfrage mittels der Einrichtung 17 wird geprüft, ob das Referenzsignal RFS kleiner als der aktuelle Gang ist. Das Referenzsignal RFS war im vorausgegangenen Getriebezustand auf den Wert "4" gesetzt, so daß in diesem nachfolgenden Falle das Referenzsignal "4" größer als der aktuelle Gang (= 2) ist.

Demzufolge wird, da sich die Umschaltstufe 20 noch in dem im vorangegangenen Getriebezustand geschalteten zweiten Schaltzustand, in welchem ihr Eingang mit der Rechenstufe 19 verbunden ist, befindet, nunmehr in der Rechenstufe 19 die Motordrehzahl des nächst niedrigeren Ganges auf Überschreiten des zulässigen Maximalwertes überprüft. Im angenommenen Falle ergibt sich ein Überschreiten des Maximalwertes, so daß eine Gangschaltung nicht stattfindet, sondern in der Einrichtung 16 das Referenzsignal RFS auf den Wert "zwei" des aktuellen Ganges gesetzt und die Umschaltstufe 20 in ihren zweiten Schaltzustand, in welchem ihr Eingang mit der Speicherstufe 18 verbunden ist, geschaltet wird.

Im nächstfolgenden Zyklus wird zunächst wiederum in der Einrichtung 15 abgefragt, ob der der Position des Handwählhebels 7 entsprechende Gang (= 1) kleiner als der aktuelle Gang (= 2) ist.

Da dies der Fall ist, wird in einem nächsten Schritt mittels der Einrichtung 17 abgefragt, ob das Referenzsignal RFS kleiner als der aktuelle Gang (= 2) ist. Da beim vorausgegangenen Zyklus das Referenzsignal auf den Wert "2" gesetzt wurde und somit nunmehr nicht kleiner als der aktuelle Gang ist, und da sich die Umschaltstufe 20 nunmehr in ihrem zweiten Schaltzustand befindet, wird die Speicherstufe 18 aktiviert. Im angenommenen Falle verlagert sich der Betriebspunkt des Fahrzeugs im Schaltlinienkennfeld 14 so, daß die Speicherstufe 18 ein Ausgangssignal g_{-SL} zum Schalten des ersten Ganges ausgibt, mit welchem die Schaltstufe 21 zur Auslösung eines entsprechenden Gangschaltsignals 9 beaufschlagt wird.

Patentansprüche

1. Vorrichtung zum Steuern einer selbsttätigen Schaltvorrichtung (5) eines Gangwechselgetriebe (6) eines Kraftfahrzeugs, mit einer durch ein Handwählorgan (7) mit der Schaltvorrichtung (5) verbundenen Wähleinrichtung und einer elektronischen Steuereinheit (8), die ein Gangschaltsignal (9) an die Schaltvorrichtung (5) in Abhängigkeit von jeweils einem gespeicherten Schaltlinienkennfeld (14) unter Verarbeitung von Eingangssignalen (10 bis 13), welche Wertigkeiten hinsichtlich der jeweiligen Position des Handwählorganes, der Getriebeabtriebsdrehzahl, der Motorlast und des aktuellen Ganges enthalten, abgibt,
- mit einer Einrichtung (15) zum Prüfen, ob die Position (WH) des Handwählorganes (7) die Hochschaltung in einen Gang begrenzt, der kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist,
 - mit zwei Ausgängen (15-1) und (15-2)
 - mit einer Einrichtung (16) zur Bildung eines Referenzsignals (RFS) entweder gleich der Position (WH) des Handwählorganes (7) oder gleich dem aktuellen Gang (g_{-akt}),
 - mit einem Eingang
 - mit einem Ausgang
 - mit einem Steuereingang (16-1) zum Setzen des Referenzsignals (RFS) auf die Position (WH) des Handwählorganes (7)
 - mit einem Steuereingang (16-2) zum Setzen des Referenzsignals (RFS) auf den Wert des aktuellen Ganges (g_{-akt})
 - mit einer Einrichtung (17) zum Prüfen, ob das Referenzsignal RFS einem Gang entspricht, der kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist,
 - mit einem Eingang,
 - mit zwei Ausgängen (17-1) und (17-2),
 - mit einer Speicherstufe (18),
 - mit wenigstens einem abgespeicherten Schaltlinienkennfeld (14),
 - mit einem Eingang (18-1),
 - mit einem Ausgang (18-2),
 - mit einer Rechenstufe (19) zum Prüfen, ob die Motordrehzahl bei der aktuellen Fahrgeschwindigkeit nach einer Gangschaltung einen Wert > als ein Maximalwert erreichen würde,
 - mit einem Eingang,
 - mit zwei Ausgängen (19-1) und (19-2),
 - mit einer Umschaltstufe (20),
 - mit einem Eingang,
 - mit zwei Ausgängen (20-1) und (20-2),
 - mit einem ersten Schaltzustand, in welchem der erste Ausgang (20-1) auf den Eingang geschaltet ist,
 - mit einem zweiten Schaltzustand, in welchem der zweite Ausgang (20-2) auf den Eingang geschaltet ist,
 - mit einem Steuereingang (20-3) zum Setzen der Umschaltstufe (20) in den ersten Schaltzustand,
 - mit einem Steuereingang (20-4) zum Setzen der Umschaltstufe (20) in den zweiten Schaltzustand,
 - mit einer oder mit je einer Schaltstufe (21) zur Auslösung des Gangschaltsignals (9),
 - mit einem Eingang,
 - und bei der derjenige Ausgang (20-1) der

Umschaltstufe (20), welcher im ersten Schaltzustand auf den Eingang geschaltet ist, mit dem Eingang der Rechenstufe (19) verbunden ist;

— und bei der derjenige Ausgang (20-2) der Umschaltstufe (20), welcher im zweiten Schaltzustand auf den Eingang geschaltet ist, mit dem Eingang der Speicherstufe (18) verbunden ist;

— und bei derjenige Ausgang (15-1) der Einrichtung (15) zum Prüfen der Position (WH) des Handwählorganes (7), an welchem ein Ausgangssignal ansteht, wenn der durch die Position (WH) begrenzte Gang nicht kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist, verbunden ist mit

— dem Steuereingang (16-1) zum Setzen des Referenzsignals (RFS) auf die Position (WH) des Handwählorganes (7) und mit

— dem Steuereingang (20-3) zum Setzen der Umschaltstufe (20) in den ersten Schaltzustand und mit

— dem Eingang (18-1) der Speicherstufe (18),

— und bei der Eingang der Schaltstufe (21) zur Auslösung des Gangschaltsignals (9) verbunden ist mit

— demjenigen Ausgang (17-2) der Einrichtung (17) zum Prüfen des Referenzsignals (RFS), an welchem ein Ausgangssignal ansteht, wenn das Referenzsignal (RFS) kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist, und mit

— dem Ausgang (18-2) der Speicherstufe (18) sowie mit

— demjenigen Ausgang (19-1) der Rechenstufe (19), an welchem ein Ausgangssignal ansteht, wenn die Motordrehzahl nicht größer ist als der Maximalwert,

— und bei der derjenige Ausgang (15-2) der Einrichtung (15) zum Prüfen der Position (WH) des Handwählorganes (7), an welchem ein Ausgangssignal ansteht, wenn der durch die Position (WH) begrenzte Gang < als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist, mit dem Eingang der Einrichtung (16) zur Bildung des Referenzsignals (RFS) verbunden ist,

— und bei der der Ausgang der Einrichtung (16) zur Bildung des Referenzsignals (RFS) mit dem Eingang der Einrichtung (17) zum Prüfen des Referenzsignals (RFS) verbunden ist,

— und bei der derjenige Ausgang (17-1) der Einrichtung (17) zum Prüfen des Referenzsignals (RFS), an welchem ein Ausgangssignal ansteht, wenn das Referenzsignal (RFS) nicht kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist, mit dem Eingang der Umschaltstufe (20) verbunden ist,

— und wobei noch derjenige Ausgang (19-2) der Rechenstufe (19), an welchem ein Ausgangssignal ansteht, wenn die Motordrehzahl größer als der Maximalwert ist, sowohl

— mit dem Steuereingang (16-2) zum Setzen des Referenzsignals (RFS) auf den aktuellen Gang (g_{-akt}) als auch

— mit dem Steuereingang (20-4) zum Setzen der Umschaltstufe (20) in den zweiten Schaltzustand verbunden ist.

2. Vorrichtung nach Anspruch 1, mit einer Einrich-
tung (22) zum Prüfen, ob der zu schaltende neue
Gang (g_{-akt-n}) mit demjenigen Gang übereins-
timmmt, welcher der Position (WH) des Handwählorga-
nes (7) entspricht, und bei der von der Einrich-
tung (22) zum Prüfen des zu schaltenden neuen
Ganges ein Eingang mit dem der Schaltstufe (21)
für das Gangschaltignal (9) zugeordneten Aus-
gang (19-1) der Rechenstufe (19) und ein erster
Ausgang (22-1) mit dieser Schaltstufe (21) sowie ein
zweiter Ausgang (22-2) mit dem Eingang der Re-
chenstufe (19) verbunden sind.

3. Verfahren zum Steuern einer selbsttägigen
Schaltvorrichtung eines Gangwechselgetriebes ei-
nes Kraftfahrzeugs, mit einer durch ein Hand-
wählorgan (7) mit der Schaltvorrichtung (5) ver-
bundenen Wählleinrichtung und einer elektroni-
schen Steuereinheit (8), die ein Gangschaltignal (9)
an die Schaltvorrichtung (5) in Abhängigkeit von
jeweils einem gespeicherten Schaltlinienkennfeld
(14) unter Verarbeitung von Eingangssignalen (10
bis 13), welche Wertigkeiten hinsichtlich der jewei-
ligen Position des Handwählorgans (7), der Ge-
triebeabtriebsdrehzahl, der Motorlast und des ak-
tuellen Ganges enthalten, abgibt und bei dem

- in einem Verfahrensschritt die Position
(WH) des Handwählorgans (7) überprüft und,
wenn der der Position (WH) entsprechende
Gang kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist,
— in einem weiteren Verfahrensschritt eine
Motordrehzahl, welche dem der Position
(WH) entsprechenden Gang zugehörig ist, be-
rechnet wird, und, wenn die Motordrehzahl
größer als ein Maximalwert ist,
— in einem weiteren Verfahrensschritt das zu-
gehörige Schaltlinienkennfeld (14) zur Auslö-
sung eines Gangschaltsignals (9) für eine
Rückschaltung in den der Position (WH) des
Handwählorgans (7) entsprechenden Gang
ausgewertet wird.

4. Verfahren nach Anspruch 3, bei dem — wenn
Übereinstimmung zwischen dem zu schaltenden
neuen Gang (g_{-akt-n}) und dem der Position (WH)
des Handwählorgans (7) entsprechenden Gang
nicht gegeben ist — die Berechnung der dem
nächstniedrigeren Gang zugehörigen Motordreh-
zahl aktiviert wird.

5. Verfahren nach Anspruch 4, dadurch gekenn-
zeichnet, daß die Berechnung der dem nächstnied-
rigeren Gang zugehörigen Motordrehzahl — wenn
jeweils die Motordrehzahl nicht größer als der Ma-
ximalwert ist — bis zum Vorliegen von Überein-
stimmung zwischen dem zu schaltenden neuen
Gang (g_{-akt-n}) und dem der Position (WH) des
Handwählorgans (7) entsprechenden Gang wie-
derholt wird.

6. Verfahren nach einem der Ansprüche 3 bis 5, bei
dem — wenn der der Position (WH) des Handwähl-
organs (7) entsprechende Gang nicht kleiner als
der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist — ein Referenzsignal
(RFS) auf den der Position (WH) des Handwählorga-
nes (7) entsprechenden Gang gesetzt wird und
eine Umschaltstufe (20) mit einer Rechenstufe (19)
verbunden ist, und bei dem — wenn die Motordreh-
zahl größer als ein Maximalwert ist — sowohl die
Umschaltstufe (20) mit einer Speicherstufe (18) ver-
bunden ist als auch das Referenzsignal (RFS) auf
den aktuellen Gang (g_{-akt}) gesetzt wird.

7. Verfahren nach Anspruch 6, bei dem — wenn der
Position (WH) des Handwählorgans (7) ent-
sprachende Gang kleiner als der aktuelle Gang
(g_{-akt}) ist — entweder, wenn das Referenzsignal
(RFS) kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist, ein
Auslösung eines Gangschaltsignals (9) veranlaßt
wird, oder — wenn das Referenzsignal (RFS) nicht
kleiner als der aktuelle Gang (g_{-akt}) ist — über die
Umschaltstufe (20) gemäß ihrem Schaltzustand die
Rechenstufe (19) oder die Speicherstufe (18) ange-
stoßen wird.

8. Verfahren nach Anspruch 5, bei dem — wenn
Übereinstimmung zwischen dem zu schaltenden
neuen Gang (g_{-akt-n}) und dem der Position (WH)
des Handwählorgans (7) entsprechenden Gang
vorliegt — eine Auslösung eines Gangschaltigna-
les (9) veranlaßt wird.

Hierzu 3 Seite(n) Zeichnungen

- Leerseite -

Fig. 1

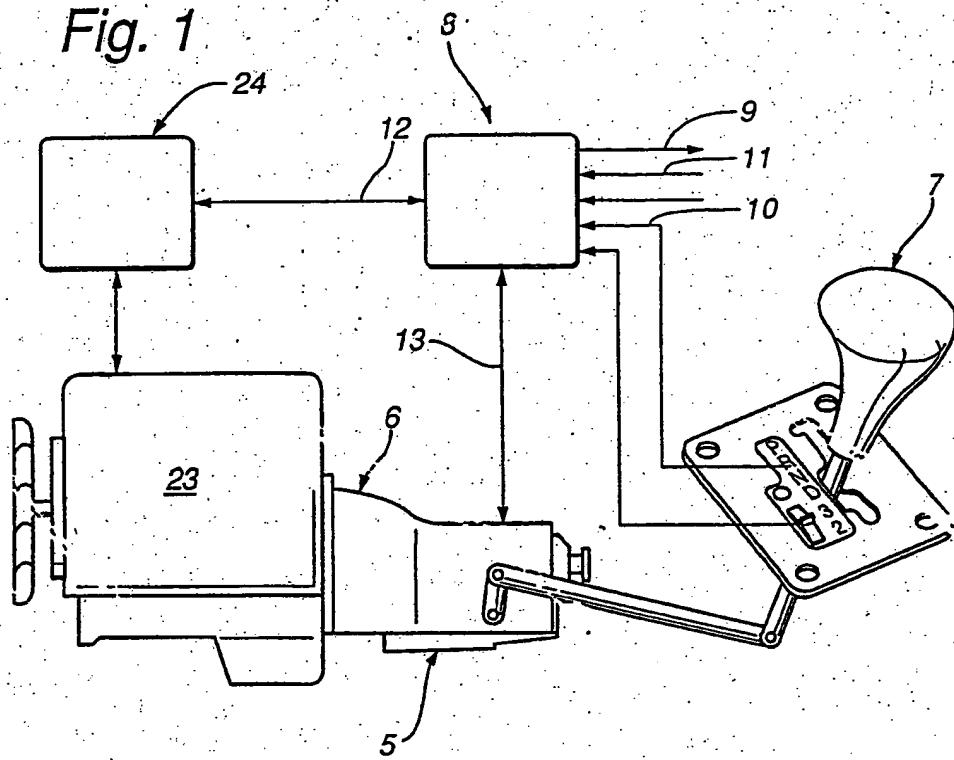


Fig. 2

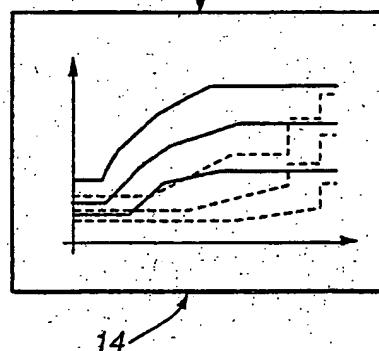


Fig. 3

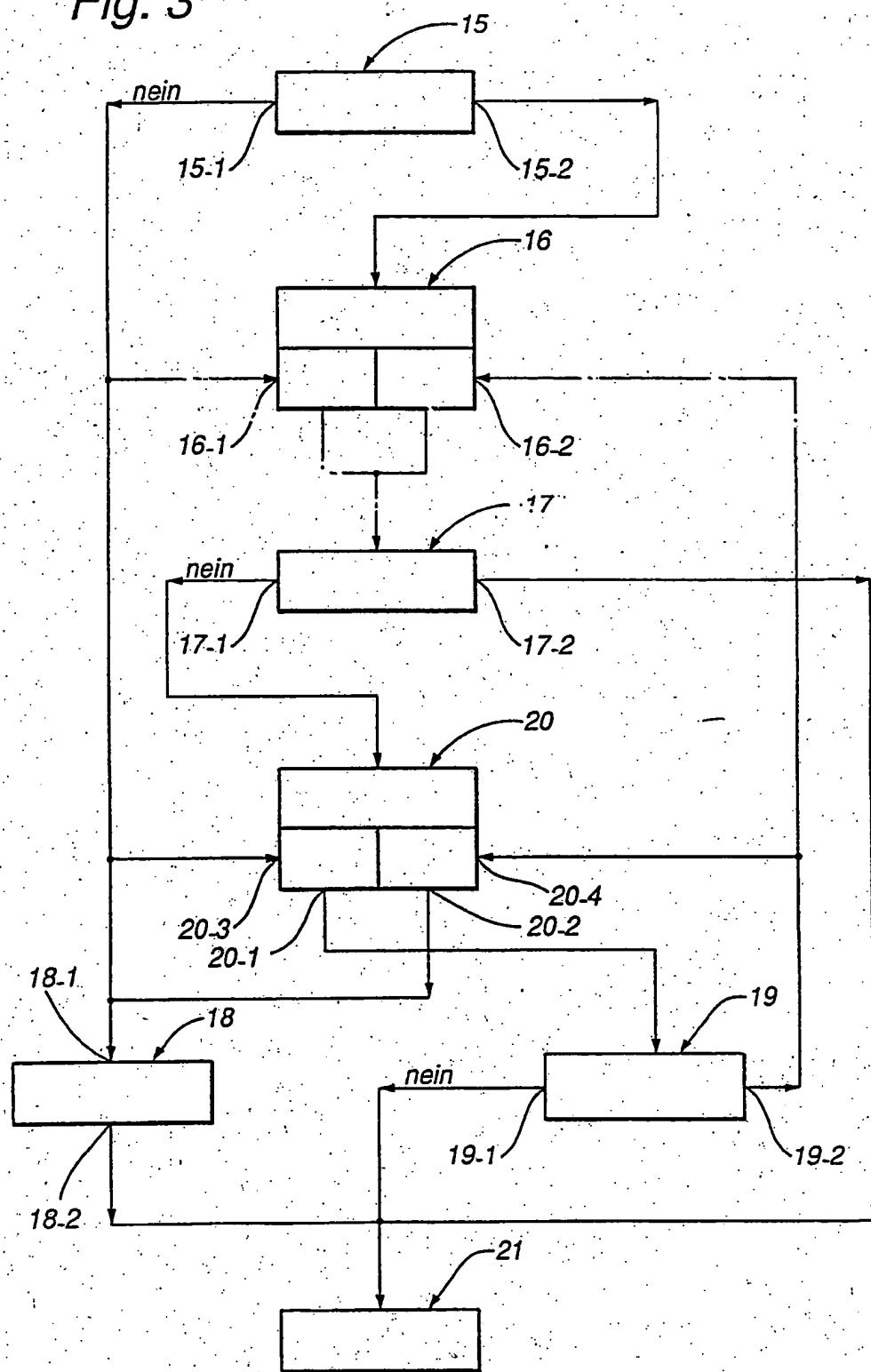


Fig. 4

